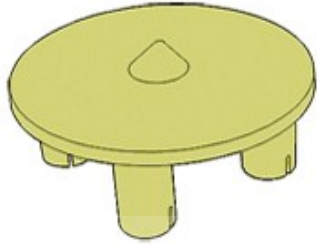



مقادیر تنظیم و بررسی: هندسه تعلیق

۱. تجهیز

توضیح	شماره فنی	ابزار
ابزار اندازه گیری مرکز چرخ تا زمین با کد اختصاصی ۲۴۹۰۱۰۲۹	[0924]	[0924]  Figure : E5AB0AGT
ابزار اندازه گیری ارتفاع زیر بدنه (ابزار عمومی)	[U701-0]	[701-0]  Figure : E5AB10DT

۲. الزامات تنظیم و بررسی

فشار باد تایرها را تنظیم کنید.

مقادیر هندسی در ارتفاع مرجع بررسی شده اند.

کالیبراسیون سنسور زاویه فرمان در موارد ذیل ضروری می باشد(*):

- پس از تعویض جعبه فرمان و بعد از تنظیم میل فرمان ها
- پس از تعویض ستون فرمان و بعد از تنظیم میل فرمان ها
- پس از انجام اقدامات تعمیراتی (خدمات پس از فروش) بر روی میل فرمان ها

احتیاط: اگر کالیبراسیون به درستی انجام نشود، کد خطای C1388 ثبت شده و چراغ هشدار فرمان برقی روشن خواهد شد. عملکرد استراتژی راحتی و آسایش تغییر می کند و موجب عدم رضایت مشتری می شود مانند "بروز نویز در فرمان کامل" و "عدم برگشت فرمان به نقطه وسط". زیاد بودن خطای کالیبراسیون باعث عدم کارایی سیستم ESP می گردد (چراغ هشدار روشن شده و ESP غیر فعال می شود)

نکته: (*) بسته به مشخصات

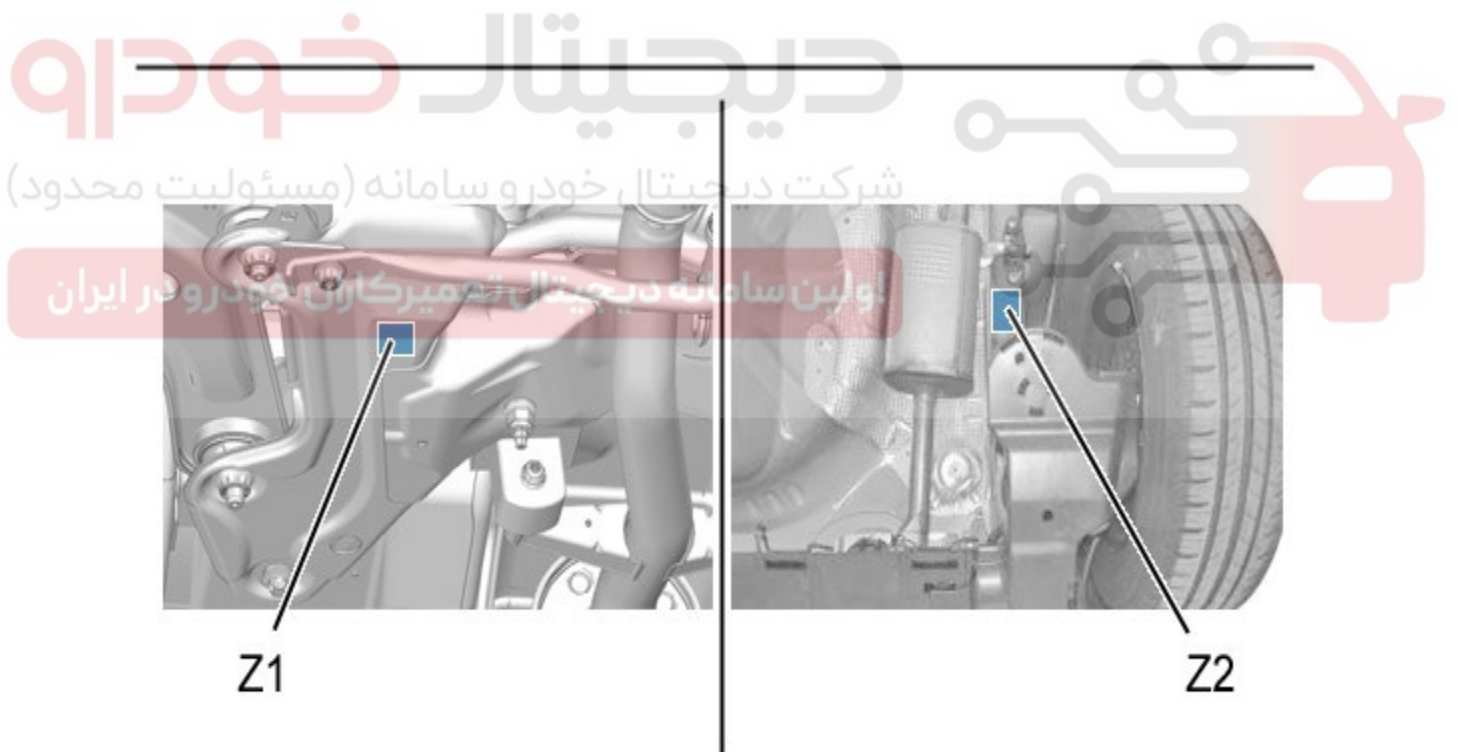
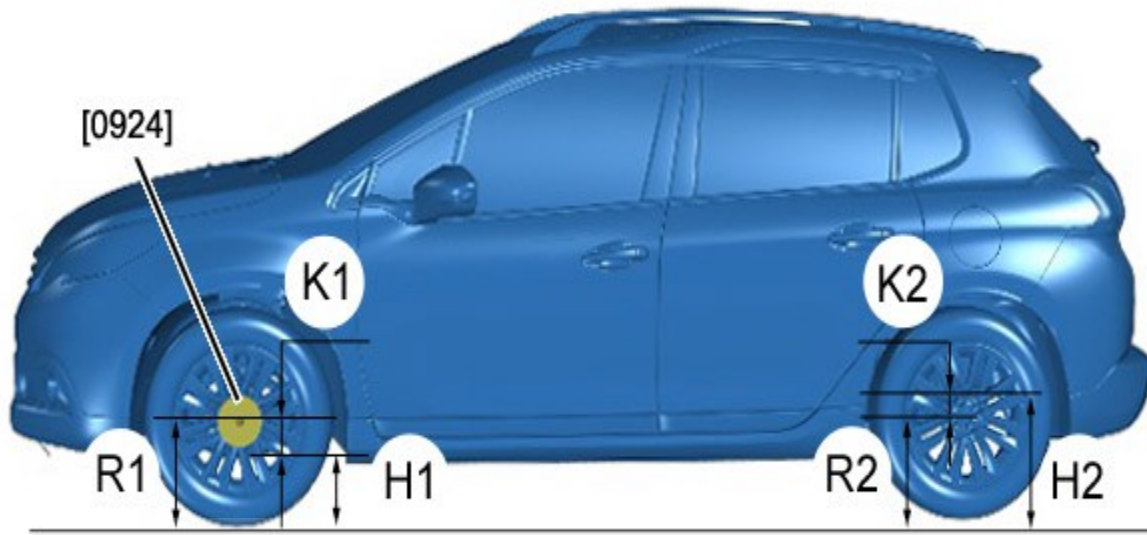
۳. شناسایی: نواحی اندازه گیری - ارتفاع های خودرو در ارتفاع تنظیم

دیجیتال خودرو

شرکت دیجیتال خودرو سامانه (مسئولیت محدود)

اولین سامانه دیجیتال تعمیرکاران خودرو در ایران





شکل : B3BB05SP



کلید(راهنما):

- "R1": شعاع چرخ جلو
- "R2": شعاع چرخ عقب
- "H1": اندازه بین ناحیه اندازه گیری زیر رام جلو و زمین
- "H2": اندازه بین ناحیه اندازه گیری زیر ستون طولی عقب و زمین
- "K1": فاصله بین محور چرخ و ناحیه اندازه گیری زیر رام جلو
- "K2": فاصله بین محور چرخ و ناحیه اندازه گیری زیر ستون طولی عقب
- "Z1": ناحیه اندازه گیری زیر رام جلو
- "Z2": ناحیه اندازه گیری زیر ستون طولی عقب

۴. ارتفاع مرجع: تعلیق جلو

با استفاده از ابزارهای [0924] و [U701-0] شعاع چرخ جلو را اندازه گیری کنید: "R1". (مسئولیت محدود)

"H1" را برای جلو محاسبه کنید "K1" - "R1" = "H1".

ارتفاع جلو "H1" بین زمین و ناحیه "Z1" زیر رام جلو را با استفاده از ابزار [U701-0] اندازه گیری کنید.

تعلیق جلو را برای بدست آوردن مقدار محاسبه شده "H1" تحت فشار قرار دهید.

اختلاف ارتفاع بین دو سمت اکسل جلو باید کمتر از 10mm باشد.

مقدار در ارتفاع تنظیم "K1"	
تایر	تمامی مدل ها
"K1"	127,5 mm

۵. ارتفاع مرجع: تعلیق عقب

با استفاده از ابزارهای [0924] و [U701-0] شعاع چرخ عقب را اندازه گیری کنید: "R2".

"H2" را برای عقب محاسبه کنید "K2" - "R2" = "H2".


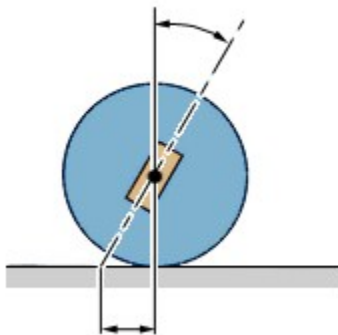
ارتفاع عقب "H2" بین زمین و ناحیه "Z2" زیر ستون طولی عقب را با استفاده از ابزار [U701-0] اندازه گیری کنید.

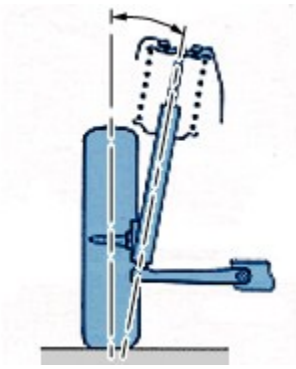
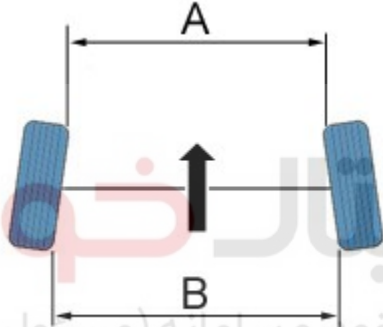
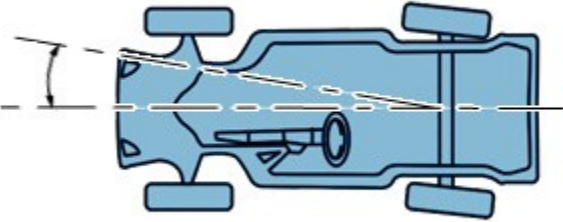
تعلیق عقب را برای بدست آوردن مقدار محاسبه شده "H2" تحت فشار قرار دهید.

اختلاف ارتفاع بین دو سمت ستون طولی اکسل عقب باید کمتر از 10mm باشد.

مقدار در ارتفاع تنظیم "K2"	
تایر	تمامی مدل ها
"K2"	84 mm

۶. زوایای هندسی

تعریف	توضیح	زاویه
زاویه تشکیل شده بین صفحه چرخ و محور زاویه کمبر قائم (در نمای روبروی خودرو)		 <p>Figure : B3BB03NT</p>
زاویه تشکیل شده بین محور فرمان چرخ جلو و محور قائم (در نمای جانبی خودرو)		 <p>Figure : B3BB03OT</p>

 <p>Figure : B3BB03PT</p>	<p>زاویه تشکیل شده بین محور فرمان و محور عمودی که در صفحه عرضی خودرو اندازه گیری می شود (در نمای روبروی خودرو)</p>	
 <p>Figure : B3BB03QT</p>	<p>زاویه تو این و تو اوت</p>	<p>اختلاف بین فاصله "A" و فاصله "B" (در جهت فلش: جلوی خودرو)</p> <p>$A < B$ = تو این</p> <p>$A > B$ = تو اوت</p>
 <p>Figure : B3BB03RT</p>	<p>زاویه انحراف اکسل عقب</p>	<p>زاویه تشکیل شده بین محور طولی اکسل عقب و محور طولی خودرو</p>

۷. هندسه تعلیق جلو

مقادیر بررسی (تمامی موتورهای بجز DV6, EP TURBO)	
زاویه کمبر (غیر قابل تنظیم)	$-0^{\circ}29' \pm 0^{\circ}30'$
زاویه کستر (غیر قابل تنظیم)	$+4^{\circ}12' \pm 0^{\circ}18'$
زاویه محور فرمان (غیر قابل تنظیم)	$+11^{\circ}12' \pm 0^{\circ}30'$
زاویه تو این اکسل (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}13' \pm 0^{\circ}09'$
زاویه تو این چرخ (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}07' \pm 0^{\circ}04'$
حداکثر اختلاف زاویه کمبر بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$ حداکثر اختلاف زاویه کستر بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$ حداکثر اختلاف زاویه فرمان بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$	
مقادیر بررسی (موتورهای DV6, EP TURBO)	
زاویه کمبر (غیر قابل تنظیم)	$-0^{\circ}31' \pm 0^{\circ}30'$
زاویه کستر (غیر قابل تنظیم)	$+4^{\circ}18' \pm 0^{\circ}18'$
زاویه محور فرمان (غیر قابل تنظیم)	$+11^{\circ}12' \pm 0^{\circ}30'$
زاویه تو این اکسل (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}13' \pm 0^{\circ}09'$
زاویه تو این چرخ (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}07' \pm 0^{\circ}04'$
حداکثر اختلاف زاویه کمبر بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$ حداکثر اختلاف زاویه کستر بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$ حداکثر اختلاف زاویه فرمان بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$	

مقدار توازی کلی را به طور متقارن بین چرخ چپ و چرخ راست توزیع کنید.

۸. هندسه اکسل عقب

مقادیر بررسی (تمامی انواع خودروها)	
زاویه کمبر (غیر قابل تنظیم)	$-1^{\circ}42' \pm 0^{\circ}30'$
زاویه تو این اکسل (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}37' \pm 0^{\circ}09'$

مقادیر بررسی (تمامی انواع خودروها)	
زاویه تواین چرخ (قابل تنظیم)	$+0^{\circ}19' \pm 0^{\circ}04'$
زاویه انحراف اکسل عقب	$0^{\circ}0' \pm 0^{\circ}30'$
حداکثر اختلاف زاویه کمبر بین چرخ چپ و راست $0^{\circ}30'$	

دیجیتال خودرو

شرکت دیجیتال خودرو سامانه (مسئولیت محدود)

اولین سامانه دیجیتال تعمیرکاران خودرو در ایران

